(19) 日本国特許庁 (JP)

Ġ

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2001 — 348661

(P2001-348661A)

(43)公開日 平成13年12月18日(2001.12.18)

(51) Int.CL' 酸別記号 F I デーマコート*(参考) C 2 3 C 14/32 D 4 K 0 2 9 A 14/56 B

審査請求 有 請求項の数4 OL (全 20 頁)

(21) 出願番号

特暦2001-113209(P2001-113209)

(62)分割の表示

特願2001-68102(P2001-68102)の分

(22)出願日

平成6年3月15日(1994.3.15)

(71) 出願人 000001199

株式会社神戸製鋼所

兵庫県神戸市中央区脇浜町1丁目3番18号

(72)発明者 花栗 孝次

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号

株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

(72)発明者 辻 邦彦

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号

株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

(74)代理人 100089196

弁理士 梶 良之 (外1名)

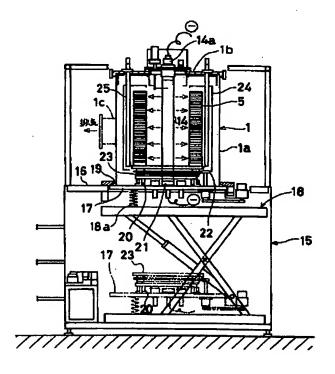
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 アークイオンプレーティング装置

(57)【要約】

【課題】 ワークの効率的なハンドリングを行うことで極めて高い生産性を実現できる、ロッド状蒸発源を採用したAIP装置を提供する。

【解決手段】 アークを発生させるロッド状蒸発源14 と、該ロッド状蒸発源14を取り囲むように配設され表面に皮膜がコーティングされるワーク5とを有するアークイオンブレーティング装置において、前記ワーク5が前記ロッド状蒸発源14に対して相対的に前記ロッド状蒸発源14の軸方向に移動可能である。



BEST AVAILABLE COPY

【特許請求の範囲】

【 請求項1 】 アークを発生させるロッド状蒸発源と、 該ロッド状蒸発源を取り囲むように配設され表面に皮膜 がコーティングされるワークとを有するアークイオンプ レーティング装置において、前記ワークが前記ロッド状 蒸発源に対して相対的に前記ロッド状蒸発源の軸方向に 移動可能であることを特徴とするアークイオンプレーティング装置。

【請求項2】 前記ロッド状蒸発源は、中心穴を有する中空円筒であるターゲット材が、前記中心穴に通されるシャフトによって保持されてなることを特徴とする請求項1記載のアークイオンブレーティング装置。

【請求項3】 前記ターゲット材と前記シャフトとの間 に外側通路が設けられ、前記シャフトの中心に中心通路 が設けられ、該中心通路と前記外側通路とを連通する横 穴が設けられ、該横穴と前記外側通路と前記中心通路に 冷却媒体が流れることによって前記ロッド状蒸発源が冷却されることを特徴とする請求項2記載のアークイオンブレーティング装置。

【請求項4】 前記シャフトは前記ターゲット材を保持するナットを有し、該ナットは弾性体を介して前記ターゲット材を保持していることを特徴とする請求項3記載のアークイオンプレーティング装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、真空アーク放電を利用 したコーティング装置であるアークイオンプレーティン グ装置(以下、AIP装置と言う)に関する。

[0002]

【従来の技術】アークイオンブレーティング法は、真空 30 チャンバ中に配設した陽極(アノード)と蒸発源(ターゲット)である陰極(カソード)との間で真空アーク放電を発生させ、固体である陰極表面に発生するアークスポットから陰極材料を蒸発させ、この蒸気を真空チャンパ中に配したワーク上に堆積させて皮膜をコーティングする方法である。このアークイオンブレーティング法を実現するAIP装置としては、スネーバーやサブレフによってそれぞれ特公昭58-3033号公報や特公昭52-14690号公報に開示された装置があり、その後さまざまな改良が施されている。 40

【0003】近年、アークイオンブレーティング法が、 大量の個数が製造される部品(例えばビストンリング) に硬質皮膜をコーティングする技術として適用されるよ うになるにつれて、高い生産性で皮膜をコーティングす ることが大きな課題になってきている。

【0004】高い生産性を実現するための従来のAIP 装置としては、例えば、皮膜がコーティングされるワークを真空チャンパ内に出し入れ自在なワークテーブル上 に搭載するAIP装置が知られている。

【0005】このようなAIP装置の基本構成を図23

により説明する。同図(a)は上面図、同図(b)は側 面の断面図である。真空チャンパ1内に、陽極2と平板 形状の蒸発源(陰極)3が固設され、更にワークテープ ル4上に載せられたワーク5を配設した構成である。陽 極2と蒸発源3にはアーク電源3aが接続され、真空中 で陽極2と蒸発源3との間にアーク放電を発生させる と、蒸発源3表面のターゲット材は瞬時に蒸発すると同 時に金属イオン6となって真空中に飛び出す。一方バイ アス電源7をワーク5に印加することにより、金属イオ ン6は加速され、反応ガス粒子8と共にワーク5の表面 に密着し、緻密な硬質皮膜(TiN、TiC、TiC N, ZrN, Cr-N等) を生成する。ワークテーブル 4は駆動歯車9と噛み合う歯車装置を内蔵しており、と れによってワーク5を自転させると同時にワークテーブ ル4自身も8方向に回転してワーク5を公転させる。ま た真空チャンパ1内にはシールド板12が金属イオン6 の放射方向の開口を有して内設されている。

【0006】更に、真空チャンバ1は開閉扉10及びレール11を有している。開閉扉10によって真空チャンパ1を開放すれば、ワーク5を載せたワークテーブル4はレール11に沿ってc方向に引き出すことができる。【0007】このAIP装置においては、ワーク5を真空チャンバ1内に搬入・搬出するにあたっては、ワーク5を一つ一つ取り扱うのではなく、予めワークテーブル4上に搭載した状態で複数まとめて搬入・搬出することができるので、ワーク5の設置に伴う時間が大幅に短縮することができ、高い生産性を得る上で非常に有利になっている。

【0008】また、上記のような平板形状の蒸発源から高い速度で均一に皮膜材料を蒸発させることのできるAIP装置が、例えば特開平4-224671号公報に開示されている。このAIP装置は、複数台設けられたアーク電源から各々独立にアーク電力を蒸発源に供給し、蒸発源の消耗の均一化と大電力の運転を可能とすることで、高い生産性を期待するものである。

【0009】更にまた、ピストンリングのような高い生産性を要求される用途への適用を可能にするようなAIP装置として、蒸発源をロッド形状にしたタイプのものがある。このようなAIP装置はロッド状蒸発源から皮機物質の蒸気が放射状に発生するので、蒸発源を取り囲むようにワークを配置することによって、一本の蒸発源によって多数のワークを同時にコーティングすることができるという点で注目されている。従って、このロッド状蒸発源から極めて高い速度で皮膜材料を均一に蒸発させることができれば、極めて高い生産性の実現が可能となる。

[0010]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、ロッド 状蒸発源を採用したAIP装置においては、蒸発源を取 り囲む位置にワークが配置されているため、蒸発源が真

空チャンバ内に固定されている場合には、ワークテーブルに搭載したワークを搬入・搬出する際にワークと蒸発源が干渉・衝突するので、図23と同様のワークの搬入・搬出を行うことができなかった。

【0011】そこで、ロッド状蒸発源自体をワークテーブルに搭載することも考えられるが、これによると、ワークと蒸発源との干渉や衝突は回避できるものの、蒸発源の冷却が困難になる等の装置構成上の理由によって、大電流放電で高能率の蒸気生成により高い生産性の皮膜コーティングを行うことができなかった。

【0012】また、前記特開平4-224671号公報 に開示されたAIP装置は、平板形状の蒸発源にのみ対 応した装置であり、ロッド状蒸発源を持つAIP装置に 適用することについては言及されていなかった。

【0013】更にまた、図23のAIP装置では、通常ワークの搬入・搬出を人手によって行っており、更にワークの搬入・搬出と同時にしばしば行われる蒸発源・陽極・シールド板等の交換・清掃作業も、人手の介在が不可欠であった。ワークの搬入や搬出は比較的短時間で行われるものの、蒸発源・陽極・シールド板の交換や清掃には多くの時間を必要とし、またこれらの作業を夜間には行うことができないために、AIP装置全体が休止してしまっていた。即ち、AIP装置の稼働率の面からも高い生産性の実現に対しての問題が発生していたのである。

【0014】本発明は上記の状況に鑑みてなされたものであり、ワークの効率的なハンドリングを行うことで極めて高い生産性を実現できる、ロッド状蒸発源を採用したAIP装置を提供することを目的とする。

[0015]

【課題を解決するための手段】請求項1に係る本発明は、アークを発生させるロッド状蒸発源と、該ロッド状蒸発源を取り囲むように配設され表面に皮膜がコーティングされるワークとを有するAIP装置において、前記ワークが前記ロッド状蒸発源に対して相対的に前記ロッド状蒸発源の軸方向に移動可能であることを特徴とするものである。

【0016】請求項2に係る本発明は、請求項1に記載したAIP装置において、前記ロッド状蒸発源は、中心穴を有する中空円筒であるターゲット材が、前記中心穴に通されるシャフトによって保持されてなることを特徴とするものである。

【0017】請求項3に係る本発明は、請求項2に記載したAIP装置において、前記ターゲット材と前記シャフトとの間に外側通路が設けられ、前記シャフトの中心に中心通路が設けられ、該中心通路と前記外側通路とを連通する横穴が設けられ、該横穴と前記外側通路と前記中心通路に冷却媒体が流れることによって前記ロッド状蒸発源が冷却されることを特徴とするものである。

【0018】請求項4に係る本発明は、請求項3に記載 50 端子21と、駆動ギア22が設けられている。ワーク5

4

したAIP装置において、前記シャフトは前記ターゲット材を保持するナットを有し、設ナットは弾性体を介して前記ターゲット材を保持していることを特徴とするものである。

[0019]

【作用】請求項1に係る本発明では、ワークを真空チャンパ内に搬入・搬出するに際して、ワークがロッド状蒸発源に対して相対的にロッド状蒸発源の軸方向に移動することができる。従って、A1P装置にロッド状蒸発源を採用しても、ワークとロッド状蒸発源とが干渉・衝突することなくワークを搬入・搬出することができる。

【0020】請求項2に係る本発明では、請求項1に記載した本発明において更に、ロッド状蒸発源がターゲット材をシャフトによって保持することで構成されているので、片側を自由端としたロッド状蒸発源の構成が可能であり、ロッド状蒸発源のターゲット材が消耗してこれを交換する必要が生じた際にも、容易に交換を行うことができる。

【0021】請求項3に係る本発明では、請求項2に記載した本発明において更に、ロッド状蒸発源の内部に冷却媒体を通すことができるように構成しているので、ロッド状蒸発源にアーク電力が投入されて温度が上昇してもこれを効率良く冷却することができる。

【0022】請求項4に係る本発明では、請求項3に記載した本発明において更に、ターゲット材を保持するナットが弾性体を介して前記ターゲット材を保持しているので、ロッド状蒸発源へのアーク電力の投入及びその冷却に起因するターゲット材とシャフトとの熱膨張差を弾性体で吸収することができる。

30 [0023]

【実施例】以下、本発明の実施例を図面を参照しつつ説明する。図1は本発明のAIP装置の要部図である。

【0024】図1において、真空チャンバ1の本体1aは、架台15の二階部分16の上に固設され、側面に排気ノズル1cが突設されているとともに、底面が開口されている。この真空チャンバ1の本体1aの開口部を開閉する蓋体である下蓋17はリフタ18の上にスプリング18aを介して弾性支持されており、リフタ18の昇降によって、二点鎖線の下降位置と実線の上昇位置との間を昇降することができる。下蓋17が上昇位置にある時には真空チャンバ1は特殊シール19によって密閉状態となる。下蓋17をスプリング18aの如き弾性体を介して支持すると、完全な密閉状態を得やすくなる。また、真空チャンバ1の上蓋1bの中央からロッド状蒸発源14が下向きに突設され、その上端にはアーク電源(図示省略)の陰極に接続される上部マイナス端子14

(図示省略)の陰極に接続される上部マイナス端子14 aが固設されている。下蓋17には、駆動されるローラ 列からなる、ワーク5の水平移動手段であるローラレー ル20と、アーク電源の陰極に接続される下部マイナス 端子21と 駆動ギア22が設けられている。ローク5

を載せるワークテーブル23は、ローラレール20を介して下蓋17の上に載置されており、ローラレール20の上を転がって紙面厚み方向手前側に搬送可能となっているとともに、駆動ギア22によってワーク5を自転及び公転させることができる。また、下蓋17が実線の上昇位置にあると、下部マイナス端子21がロッド状蒸発源14の全長表面からの連続した放電が行われる。ワークテーブル23にはシールド板24が搭載されており、ワーク5と共に搬送される。また、更にワークテーブル23にロッド状 10蒸発源14に対する陽極(図示省略)搭載してもよい。なお25はヒータであり、ワーク5を予熱するために用いられる。

【0025】つぎに、上述した構成を有するAIP装置におけるワークテーブル23の搬送手順を図2により説明する。

【0026】まず、図2(a)において、下蓋17がリフト18によって下降すると、ローラレール20に乗ったワークテーブル23は、ワーク5とシールド板24及び/又は陽極を搭載したまま、矢印c方向に下降し、ロッド状蒸発源14はワーク5から離れる。なお、30は走行台車であり、ローラレール31が取り付けられている。

【0027】続いて、図2(b)において、ローラレール20,31の駆動により、ワークテーブル23が矢印 dのように走行台車30の上に引き出される。なお、下 蓋17を昇降させずに真空チャンパ1の本体1aを昇降 させることもできる(これについては後で詳細に説明する)が、排気ノズル1cにフレキシブルホースを接続することが必要となる等、装置の構成が複雑となるので、下蓋17を昇降させることがより好ましい。

【0028】上述したようなAIP装置によると、ワーク5はロッド状蒸発源14に対して相対的にロッド状蒸発源14に対して相対的にロッド状蒸発源14の軸方向に移動(図1及び図2の実施例では、上下方向の相対移動をワークテーブル23が載置された下蓋17の昇降で行っている)できる。この相対移動によって、ワーク5とロッド状蒸発源14とが、ワーク5を載せたワークテーブル23の水平方向への搬送に際して干渉・衝突することのない位置まで互いに離れることができる。そして、この後ワーク5を載せたワークテーブル23が水平方向へ搬送される。従って、ロッド状蒸発源14を採用したAIP装置において、ワークテーブル23によるワーク5の効率的なハンドリングを行うことができ、これによって高い生産性を実現できるのである。

【0029】更に、ロッド状蒸発源14はワークテーブル23ではなく真空チャンバ1の本体1aに固定している。これによって、ロッド状蒸発源14を昇降するワークテーブル23に固定した場合に発生する、ロッド状蒸発源の冷却装置等を設けることが困難であるという問題 50

を回避して装置を構成することができる。

【0030】また、シールド板24や陽極をワークテーブル23上に搭載してワーク5とともに搬送するように構成すると、シールド板24や陽極を交換・清掃する必要が生じた場合に、これをAIP装置の外で行うことができるので、AIP装置を休止する必要もなく、これによっても高い生産性を実現できる。

【0031】また、ロッド状蒸発源14から蒸発する金属イオンは放射状にワーク5に照射されるので、図23の如き平板形状のカソード3に比較して蒸気捕捉率が高くなり、歩留りが80%程度期待できる。図23の平板型カソード3の歩留りは50%以下が普通である。また、ロッド状蒸発源14は単純な円柱又は円筒形状であるので、図23の平板形状のカソード3が最大で数キログラムの重さであるのに対して数十キログラムの重さのものにすることができ、ロッド状蒸発源14におけるターゲット材の製造コストを1/4以下に低減することが期待できる。この製造コスト低減と歩留り向上で、ターゲットのグラム当たりの有効単価を大幅に低下させることができる。

【0032】ところで、上述したワーク5のロッド状蒸発源14に対する相対移動の形態は図1及び図2の形態に限られず、種々の変更を行ってもよい。例えば、図4(a)に示す如く、真空チャンバ1の本体1aとロッド状蒸発源14がワーク5と下蓋17に対して昇降するものでもよい。図4(b)のものは、ワーク5を垂下する上蓋17Aが真空チャンバ1の本体1aとロッド状蒸発源14に対して昇降するものである。図4(c)のものは、真空チャンバ1がワーク5を出し入れするための開閉自在な犀(2点鎖線部)を有しており、ロッド状蒸発源14が上部の小さな蓋体(17c)と共に真空チャンバ1に対して昇降するものである。図4(d)のものは、横向きになった真空チャンバ1の本体1aにロッド状蒸発源14が水平に突設され、これらに対して横蓋17Bがワーク5と共に水平移動するものである。

【0033】図1及び図4(a)、(b)、(c)、(d)のものは、ロッド状蒸発源14又は蓋体(下蓋17、上蓋17A、横蓋17B)の相対移動に際して、ロッド状蒸発源14の自由端側に真空チャンバ1に開口部を設け、開口部の蓋体と真空チャンバ1の本体1aとが相対移動を行うようになっている。これに対して、真空チャンバ1の本体1aに対して相対移動する蓋体を設けず、真空チャンバ1内でロッド状蒸発源14とワーク5の相対移動を行って、ロッド状蒸発源14とワーク5が干渉しないようにした後に真空チャンバ1の側面に設けられた扉からワーク5を出し入れする図4の(e)のものは、真空チャンバ1が大型化してしまうという問題を伴う。従って、ロッド状蒸発源14の自由端側に蓋体を

設けてこの蓋体と真空チャンバ1の本体1aとが相対移

0 動を行うことがより好ましい。

30

6

【0034】前述のようにロッド状蒸発源14の一端は固定端であり、他端は自由端になっている。このようなロッド状蒸発源14の種々の構成例を図5乃至図8により説明する。図5乃至図8は図1に適用されるロッド状蒸発源の断面図である。

【0035】図5において、ロッド状蒸発源14のター ゲット材71は中空円筒になっている。このターゲット 材71の下端には同じ外径を有する下部アーク閉じ込め リング72が取付けられている。ターゲット材71の上 端にはターゲット保持部73があり、又その外周側には 10 これも蒸発源と同じ外径をもった上部アーク閉じ込めリ ング74が取付けられている。上下のアーク閉じ込めリ ング72,74は、ターゲット71から絶縁するため に、絶縁構造をもってターゲット保持部73やシャフト 77に固定されるが、ことではその詳細構造は省略し た。このターゲット材71及びターゲット保持部73に は中心穴71a,73aが設けられ、この中心穴71 a, 73 a にシャフト 77 が通される。 そして、シャフ ト77のフランジ75とナット79によって、ターゲッ ト保持部73を介してターゲット材71を共締めして保 持するようになっている。との保持構成によって、ター ゲット材71にターゲットの自由端をフランジ75に止 めるためのネジ穴加工を施す必要がなくなり、また、消 耗品であるターゲット材71を交換する場合にも簡単に 取り外し・取り付けができるようになる。

【0036】図6は、図5に例示したロッド状蒸発源1 4がアーク電源からの投入電力によって温度が上昇した 際にとれを効率良く冷却するための構成例を示す。中心 穴71a, 73aの内径はシャフト77の外径より大き く、シャフト77の外周77a側に外側通路80が形成 30 される。また、シャフト77の中心には、一端が注入接 続口83によって配管に接続可能に開放されるとともに 他端が閉塞された中心通路81が形成されている。ま た、中心通路81の閉塞端側には外側通路80に連通す る横穴82が開口し、真空容器1の本体1aの外側であ って、外側通路80のターゲット保持部73に至る部分 には吐出接続口84が開口している。注入接続口83か らの冷却媒体は、中心通路81を上から下へと流れ、横 穴82を通って、外側通路80を下から上へと流れて吐 出接続口84に至る。冷却媒体は淀みを生じることなく ターゲット材71の中心穴71a内周を所定の流速で流 れるので、高い熱伝達率で効率的な冷却が行われ、ロッ ド状蒸発源14への投入電力を大きくして蒸発速度を増 すことが可能になる。

【0037】図7は温度差に起因する熱応力を吸収できるロッド状蒸発源14の構成例を示す。冷却媒体を先端まで送り出すシャフト77は低温であるが、ターゲット材71はこれよりも高温である。ターゲット材71は軸方向に大きく延びようとし、シャフト77は軸方向に少ししか延びないため、ターゲット材71に大きな圧縮応 50

力が作用して破損する恐れがあった。そこで、共締め用のナット79とターゲット保持部73との間に、弾性体として例えば圧縮パネ78を介在させ、ターゲット材71とシャフト77の熱膨張差を圧縮パネ78で吸収するようにしたものである。ターゲット材71には、圧縮パネ78の予圧で決まる圧縮応力しか作用しないので、破損する恐れがない。なお、圧縮パネ78の代わりに、ゴム板等を用いることもできる。

【0038】図8は熱応力吸収の他の構成例を示す。シャフト77を軸方向に分割し、この間に弾性体として例えばベローズ85を介在させたものである。ベローズ85は板バネを交互に接続したようなものであり、所定の圧縮力を発生させると共に冷却媒体の通路となる。冷却媒体の通路を設けない図5に示したようなロッド状蒸発源14に適用する場合には、弾性体としてバネ、ゴム板等を用いてもよい。

【0039】高い生産性を有するAIP装置を実現するためには、蒸発源に大きなアーク電流を流すとともに、連続的な放電を発生させる必要が生じてくる。ロッド状蒸発源に大きなアーク電流を流すとともに、連続的な放電を発生させるためには、ロッド状蒸発源の両端からアーク電流を供給することが非常に有効である。上述した本発明のロッド状蒸発源14は下端が自由端であるので、この下端に切り離し自在な電気的接続手段を設けて、ロッド状蒸発源14の両端から(図1では上下部マイナス端子14a、21を介して)アーク電流を供給している。この電気的接続手段の例を図9及び図10により説明する。

【0040】図9において、ロッド状蒸発源14の上端 は真空チャンパ1の本体1aに絶縁構造を介してナット 86で固設されているが、ロッド状蒸発源14の下端は 下蓋17の開閉によって切り離される自由端になってい る。電気的接続手段は、シャフト77のフランジ75に 面接触する面部材87を弾性手段(図9ではフレキシブ ルフランジ88)を介して下蓋17に立設して構成され ている。この面部材87が図1における下部マイナス端 子21に相当している。フレキシブルフランジ88は大 気圧の内圧に耐えて伸縮自在なものであってある程度の 弾力を有しており、その内側は下蓋17に形成された孔 89を介して外気に連通している。真空チャンバ1の本 体1a内が真空引きされると、フレキシブルフランジ8 8の内側には大気圧が作用し、面部材87をフランジ7 5 に押し付ける。大気圧による押し付けとフレキシブル フランジ88自体の弾力で面接触部において適当な面圧 が確保される。また、ロッド状蒸発源14が少し斜めに なってフランジ75が水平でないような場合でも、フレ キシブルフランジ88で支持された面部材87がフラン ジ75に沿うので、局所的な接触でその部分が加熱する ことが防止される。この電気的接続手段の切り離しは、

図1で説明した実施例では、下蓋17の下降によって行

われる。下蓋17が下降すると、面部材87はフランジ 75から離れる。下蓋17が上昇すると、面部材87は フランジ75に当接して面接触部を形成し、大電流を流 すことが可能になり、高い生産性が実現できる。

【0041】大電流を流すために面接触部により大きな 面圧が必要であり、図9に示した構成ではこの面圧が得 られないという場合には、図10のように付加的な弾性 手段を用いることができる。面部材87を広くし、面部 材87と下蓋17との間に円周等配分の例えば4個の圧 縮バネ90を介在させると、この圧縮バネ90の圧縮力 が面圧増大に寄与する。また、面部材87の外部導出部 87aの先端に圧縮バネ90を設けて外部導出部87a を介して面部材87をフランジ75に押し付けることも できる。更に必要に応じて、これらの手段を組み合わせ てもよい。

【0042】上記のように、図9及び図10に例示した ような構成によってロッド状蒸発源に大きなアーク電流 を流すことで高い生産性を実現できる。しかし、ロッド 状蒸発源の軸方向に均一に放電が発生しないと、ワーク のコーティングにムラが生じることが考えられるので、 ロッド状蒸発源に対する陽極の配置を工夫することが有 効である。また、ロッド状蒸発源の回りに陽極を配置す ると、ワークに放射する金属イオンの影になるため、ワ ークへの影響の少ない陽極配置にする必要がある。ワー クを遮る程度が少なく軸方向に略均一な放電が行える陽 極配置例を図11万至図15により説明する。なお、図 11乃至図14の例は、ロッド状蒸発源14の一端のみ にアーク電流を供給する装置を例示して上記のような陽 極配置の一般例を示すもので、図15の例は、ロッド状 蒸発源14の両端からアーク電流を供給するAIP装置 30 にこれを適用した具体例である。

【0043】図11において、ロッド状蒸発源14の特 にターゲット材71から外れた上下対称位置にリング状 陽極101,102が配設されている。リング状陽極1 01, 102は共に配線105, 106で電源104に 並列に接続されている。そして、ロッド状蒸発源14は 配線107で一端が電源104に接続されている。との 構成によると、上下対称位置に配置されたリング状陽極 101,102がロッド状蒸発源14の軸方向の均一な 放電に寄与するとともに、リング状陽極101,102 はワーク5に対して影を生じず、ワークをムラなくコー ティングすることができる。なお、図に破線108で示 したように、陰極側も両端から電流供給するのはより好 ましい。

【0044】図11におけるリング状陽極101, 10 2は単なるリング状のブレートであったが、図12のよ うに、円錐面を有する皿型リング状陽極101A, 10 2Aにすると、ロッド状蒸発源14のターゲット材71 の表面に於けるアークがよりロッド状蒸発源 14の軸方 向の中央まで走り易くなり、ターゲット材71の端付近 50 に偏った放電を抑え、ロッド状蒸発源14の軸方向にお けるより均一な放電になる。ここでも、配線108によ り、陰極側においても両端から電力供給するとなお良

【0045】図13における陽極は、ロッド状蒸発源1 4とワーク5との間のロッド状蒸発源14と同心の円周 を任意に等分(図示例では4等分)した位置にロッド状 陽極103を配設したものである。ロッド状陽極103 の各々は電源104に対して配線105,106で並列 10 に接続されている。そして、ロッド状蒸発源14は配線 107で一端が電源104に接続されている。ロッド状 陽極103にすると、ロッド状蒸発源14の周方向及び 軸方向に均等にロッド状陽極103が配設されるので、 放電の偏りが少なくなる。ロッド状陽極103は、ロッ ド状蒸発源14とワーク5との間に位置しているため、 ワーク5に対する影を生じるが、ワーク5はロッド状蕊 発源14の回りを公転しながら自転する構成であるた め、ワーク5のコーティングにムラを生じることがな い。ここでも、配線108により、陰極側においても両 端から電力供給するとなお良い。

【0046】図14における陽極は、図11におけるリ ング状陽極101,102と図13におけるロッド状陽 極103を組み合わせたものである。この例のように陽 極の構成を適宜組み合わせることにより、放電の軸方向 均一性が更に良くなる。なお、陽極はリングと棒とを一 体に構成した構成であるため、配線105, 106はリ ング部に接続するものだけでよい。ととでも、配線10 8により、陰極側においても両端から電力供給するとな お良い。

【0047】図15は、図11乃至図14にて例示した 陽極を本発明のロッド状蒸発源14に適用した例であ る。ロッド状蒸発源14の両端はそれぞれ配線107 A. 107Bで電源104, 104に接続されてアーク 電流が供給される。これによると、ロッド状蒸発源14 両端から大きなアーク電流が供給されて高い生産性に寄 与する一方、ロッド状蒸発源14の軸方向の電位差が少 なくなり、これに上記図11万至図14の説明にある効 果が加わるので、更に軸方向の放電の均一性が良くな る。また図15によると、蒸発源及び陽極の両端に流れ る電流を精度良く制御できるので、放電均一性をより一 層精度良く達成できる。なお、陽極の構成は図15のよ うなリング状陽極101、102の他、先に例示したロ ッド状陽極103を用いてもよく、また、これらを自由 に組み合わせて構成してよい。また、このようにロッド 状陽極103を本発明のAIP装置に適用した場合に は、ロッド状陽極103は前述したロッド状蒸発源14 と同様に、一端を自由端として電気的接続手段を用いる とよい。

【0048】ところで、ロッド状蒸発源14とワーク5 の間にあるロッド状陽極103を用いた場合、ロッド状

陽極103の表面にも多量の皮膜が付着することになる。そして、ロッド状陽極103は水冷によって低温であることから、皮膜が剥離又は遊離したり、また、真空チャンバ1の開放時に皮膜に吸着した大気中の水蒸気等がコーティング時に放出されたりして、ワーク5の皮膜の品質に悪影響を及ぼす恐れがある。そこで、図16や図17の如き配線でコーティング開始前にロッド状陽極103をワーク5を予熱するヒータとして利用することで表面に付着した水蒸気等を放出し、またコーティング中は高温を保って皮膜を剥離又は遊離しにくくすることが好ましい。この予熱ヒータ兼用のロッド状陽極103の構成によって、予熱ヒータを別に設ける必要がなくなる。なお、予熱ヒータ兼用の陽極構造は、従来技術で説明した平板状陽極にも適用できる。

【0049】図16において、放電のための電源10 4,108をロッド状陽極103のヒータ電源に使用し て予熱する場合である。同図(a)は加熱状態を示し、 同図(b)は放電状態を示している。放電に必要な回路 に加えて、切換のためのスイッチ113、114、11 5と、バイパス回路116が設けられている。符号10 4, 108, 113, 114, 115, 116が予熱手 段を構成するようにしている。同図(a)のように、ス イッチ113, 114, 115がa接点にあると、電源 104.108が並列になってロッド状陽極103に並 列に接続され、ロッド状陽極103がヒータとして加熱 され、ワーク5が予熱される。これにより、ロッド状陽 極103の皮膜に吸着された水蒸気等が放出され、コー ティング時の放出によってワーク5の皮膜の品質に悪影 響を及ぼすことがない。この予熱が終わると、スイッチ 113, 114, 115をb接点に切り換え、通常のコ ーティングを行う。このコーティング中はロッド状陽極 103は高温であって皮膜が剥離又は遊離しにくくな る。

【0050】図17は、真空アーク放電のための直流電源104,108とは別に、陽極をヒータとして利用するための交流電源110を設けたものである。交流電源回路と直流電源回路との間に、スイッチ111,112を設けてロッド状陽極103に対する接続を切り換え可能にしたものである。スイッチ111,112をa接点にすると、ロッド状陽極103は直流電源104,108に接続され、通常のコーティングが行われる。このコーティングに先立って、スイッチ111,112をb接点にすると、ロッド状陽極103は交流電源110に接続され、ロッド状陽極103をヒータとしてワーク5が予熱される。

【0051】図1及び図2の説明にて述べた通り、ワーク5の取り出しに際しては、ワークテーブル23は下蓋17の上で水平移動を行う。この水平移動手段として、図1及び図2の実施例ではローラレール20が設けられているが、より望ましくは、真空チャンバ1内が真空で50

あることから、真空シールが確実に行える構成及びワークテーブル23の駆動が確実に行える構成にする必要がある。更に、ワークテーブル23が下蓋17の所定位置に搬入された後は下蓋17の上下動にかかわらず水平方向に移動しない位置ずれ防止が、上述した電気的接続手段の安定の観点から必要である。

【0052】そのための、ワークテーブル23の水平移動手段の変形例を図18により説明する。なお、図18にはワークテーブル23の水平移動手段とともに、ワーク5をワークテーブル23上で回転させる手段の例も併せて図示しているが、これについては後で説明する。

【0053】下蓋17にはフリーローラ120が列設さ れ、その上にワークテーブル23が転がるようになって いる。ワークテーブル23の側面にはラック123が張 りつけられ、下蓋17に突設された軸124にラック1 23に噛み合うピニオン125が嵌入されている。軸1 24はワークテーブル23を水平移動させるためのもの である。軸124は一対のプーリ130及びクラッチ1 31を経て駆動モータ132に接続されている。また、 軸124にはディスクブレーキ133が設けられ、ディ スクの回転位置を検出するエンコーダスイッチ134が 設けられている。ワークテーブルは、ピニオンにより真 空チャンバ内に搬入され、最終的には、ワークテーブル 上のワークにバイアス電圧を印加するためのバイアス電 力の伝達部が、所定の力で定着する位置まで搬送され る。そして、駆動モータ132はドライバ135で制御 され、ドライバ135にエンコーダスイッチ134の同 転情報が入力される。この位置で、図示のようにピニオ ン125がラック123に噛み合った状態において、軸 124がディスクブレーキ133で固定されると、ワー クテーブル23は所定位置で固定され、ワークに対して のバイアス電力の伝達が確実に行われるようになること になる。なお、上述したワークテーブルの水平移動手段 は、従来技術で説明した平板状蒸発源を用いるものにも 適用できる。

【0054】ところで、ワークテーブル23を搬入する場合、ラック123とビニオン125が乗り上げて噛み込まない場合がある。そこで、ワークテーブル23の搬出に際してラック123からビニオン125が離れる位置の回転角度をエンコーダスイッチ134を介してドライバ135が記憶しておく。そして、搬入時にクラッチ131をオンにして記憶した回転角度になるように、駆助モータ132を駆動し、クラッチ131をオフにしておく。すると、他の駆動手段で押し込まれるワークテーブル23のラック123はスムーズにビニオン125に 噛み合う。

【0055】つぎに、ワーク5をワークテーブル23上で回転させる手段について説明する。ワークテーブル23にはロータリテーブル121が回転自在に軸支され、回転軸122がワークテーブル23の下まで突設されて

いる。回転軸122にギア126が嵌入され、下蓋17 に突設された軸127にギア126に噛み合うギア12 8が嵌入されている。軸127はロータリテーブル12 1を回転させるためのものであり、歯車列140及びブ ーリ141を経て駆動モータ142に接続されている。 また軸127の下端にボールジョイント143が設けら れ、回転と縁切りした後にエアシリンダ144が接続さ れている。このエアシリンダ144は上下限のリミット スイッチ145、146を有しており、上下の往復動が 可能である。ワークテーブル23の搬入・搬出時にはエ アシリンダ144が短縮し、ギア128がギア126か、 ら下がった位置に退避する。ワークテーブル23が所定 位置になって固定されると、エアシリンダ144が伸長 するが、ギア128とギア126が噛み合う位置にある 保証はない。そこで、ドライバ147で駆動モータ14 2を寸動させつつ、エアシリンダ144の短縮及び伸長 を数回繰り返すと、ギア128とギア126が噛み合 う。

【0056】上記のようにワークテーブル23の水平移助手段及びワーク5の回転手段を構成すれば、下蓋17には二本の軸124、127が突設されているだけであってこの部分だけ真空シールすればよいので、真空シールを確実に行うことができる。また、ラック123とピニオン125を用いるので、ワークテーブル23の駆動が確実に行えるとともに、このピニオン125が嵌入された軸124を固定することでワークテーブル23を固定することができる。

【0057】つぎに、上述したワークテーブル23を自 動的に交換するためのAIPシステムを図3により説明 する。走行台車30はローラレール31,32を有し、 ワークテーブル23の第1搭載部Aと第2搭載部Bが設 けられている。そして第1及び第2搭載部A、B間の距 離Pに等しい距離P´だけ往復走行できるようにレール 33に乗せられている。ワークテーブル23の自動交換 に際しては、走行台車30は実線位置にあって、第1搭 載部Aが空の状態で待機する。そして処理済みのワーク 5が搭載されたワークテーブル23が**①**方向に搬出さ れ、走行台車30が②方向に距離P'だけ走行した二点 鎖線位置となり、第2搭載部Bが真空チャンバ1に対面 する。そして、第2搭載部Bに搭載された未処理のワー クテーブル23が3万向に搬入され、図2(b)→図2 (a) →図1の順で真空チャンバ1内にワークテーブル 23が搬入される。作業員が図3の第2搭載部Bに未処 理のワークテーブル23を乗せるところまで作業する と、ワークテーブル23の交換が自動に行われ、第1搭 載部Aに処理済みのワーク5が搭載されたワークテーブ ル23が乗り、第2搭載部Bが空の状態となる。作業員 はサイクルタイムの途中で第1搭載部Aのワークテーブ ル23のワーク5とシールド板24を交換すればよい。 なお、ワークテーブル23には上述したロッド状陽極1

03が搭載されてもよく、その場合にはロッド状陽極1 03も交換し易い構成にすると良い。なお、シールド板24と陽極103をワークテーブル23と共に撤出する 構成は、従来技術で述べた平板状陽極を用いるものにも 適用できる。

【0058】図19は多数のAIP装置(図示例では4 台)に対して一台の走行台車30を用いる場合のAIP システム図である。レール33に沿って4台のAIP装 置35A, 35B, 35C, 35Dが並べられ、レール 33の端にターンテーブル36が設置されている。な お、37は分電盤・制御盤、38はパイアス電源ユニッ ト、39はアーク電源ユニット、40はラック配線であ る。作業員はターンテーブル36に未処理のワーク5と 清浄なシールド板24を搭載した4つのワークテーブル 23を乗せておく。特定のAIP装置の処理が終わりそ うになると、走行台車30の第2搭載部Bがターンテー ブル36から未処理のワークテーブル23を受け取り、 図3と同じ要領で自動交換し、処理済みのワークテープ ル23をターンテーブル36に返しておく。このよう に、各AIP装置のサイクルが一巡すると、ターンテー ブル36には処理済みのワークテーブル23が乗った状 態になる。そとで作業員はターンテーブル36に向かっ てまとめてワーク5とシールド板24及び必要に応じて ロッド状陽極103の交換を行えばよい。なお、この例 では走行台車30には2つのワークテーブル搭載部があ ったが、1つのみの搭載部を持ち、まず処理済ワークを 受取りターンテーブルまで搬送した後、ターンテーブル から未処理ワークを受取りAIP装置まで搬送すること も可能である。

【0059】図20は走行台車30の代わりにロータリ 30 テーブル40を用いたAIPシステムを示す。各AIP 装置35A,・・・,35Xの前に、ロータリテーブル 40,・・・, 40が設置され、各ロータリテーブル4 0. ・・・, 40を双方向コンベア41. ・・・、41 で接続したものである。また、AIP装置35Aの前の ロータリテーブル40の双方向コンベア41の逆側に、 搬出コンベア42が接続され、この搬出コンベア42の 端にはクロステーブル44を介して処理済みのワークテ ーブル23の多数が貯溜される第1ストッカー45が接 続されている。更にまた、AIP装置35Xの前のロー タリテーブル40の双方向コンベア41の逆側に、搬入 コンベア43が接続され、この搬入コンベア43の端に はクロステーブル46を介して未処理のワークテーブル の多数が貯溜される第2ストッカー47が接続されてい る。例えばAIP装置35Xの自動交換が必要になる と、矢印①のようにロータリテーブル40の上に処理済 みのワークテーブル23が引き出され、ロータリテーブ ル40が回って矢印②の方向に処理済みのワークテーブ ル23を双方向コンベア41へ送り出す。処理済みのワ ークテーブル23はAIP装置35Aのロータリテーブ

ークを搭載した下蓋と、前記ロッド状蒸発源の上端が固定された本体とからなり、前記下蓋が前記本体に対して相対的に上下方向に移動可能であることを特徴とするAIP装置。

16

ル40を素通りし、クロステーブル44を経て第1ストッカー45に貯溜される。一方第2ストッカー47からクロステーブル46を経て引き出される未処理のワークテーブル23は、③方向のようにターンテーブル40に入り、ターンテーブル40が回って④方向に未処理のワークテーブル23を送り出す。このように順次AIP装置35A、・・・、35Xのワークテーブル23の自動交換が行われる。

(2) との(1) において、前記下蓋が前記本体に対して昇降可能であるととを特徴とするものである。

【0060】図3、図19及び図20に例示したAIPシステムによると、処理前及び処理後のワーク5を搭載したワークテーブル23を自動的に搬送することができるので、例えば無人である夜間にでもAIP装置を運転することができ、これによって高い生産性を実現できる

(3) この(2) において、前記ワークの上端が前記ロッド状蒸発源の下端より下方に位置するまで前記下蓋を降下させた後に、前記ワークが前記下蓋に対して水平移 10 動可能であることを特徴とするものである。

【0061】なお、図3、図19及び図20の自動交換システムは、図1のロッド状蒸発源14を採用したAIP装置に限らず、図23の如き平板形状の蒸発源を有するAIP装置にも適用可能である。図21にこの例を示す。同図(a)は上面図、同図(b)は側面図である。真空チャンバ50の両側面に平板型蒸発源51が設けられ、真空チャンバ50の手前には弁板52が昇降するゲートバルブ53が取り付けられている。ワーク5が搭載されたワークテーブル23は開閉扉になる弁板52が上がった状態で走行台車30(又はロータリテーブル40)の上に引き出される。

(4) との(3) において、前記ワークは前記下蓋に搭載されるワークテーブルに搭載されており、該ワークテーブルに設けられたラックと前記下蓋に設けられたピニオンによって前記下蓋に対して水平移動可能であることを特徴とするものである。

【0062】また、ワークを搭載したワークテーブルに 更にシールド板を搭載することは、これまでに説明した ようなバッチ式AIP装置に限らず、図22の如きイン ライン式AIP装置にも適用可能である。 とのインライ ン式AIP装置は、真空室60と、予熱室61と、コー ティング室62と、冷却室63とをゲートバルブ64 a, 64b, 64c, 64d, 64eを介して接続し、 レール65の上をワークテーブル66が各室60~63 内に順次搬送されるものである。 ワークテーブル66の 上にはワーク5とシールド板67が搭載されており、真 空室60には清浄なシールド板67を搭載したワークテ ーブル66を搬入し、冷却室63からは汚れたシールド 板67を搭載したワークテーブル66が搬出される。従 って一ライン (走行) 毎のシールド板67の交換は、A IP装置を止めずに外部で行え、常に清浄なシールド板 40 67を用いたコーティングができる。更に、陽極をもワ ークテーブル66に搭載してワーク5及びシールド板6 7とともに搬送するように構成すれば、陽極の交換・清 掃も容易に効率的に行うことができる。

(5) との(4) において、前記ワークは前記下蓋に搭載されるワークテーブルに搭載されているとともに、該ワークテーブルには前記ワークとともにシールド板が搭載されていることを特徴とするものである。

【0063】本発明の請求されない他の特徴は以下の通りである。

(6) との(5) において、前記ワークテーブルには更に陽極が搭載されていることを特徴とするものである。

(1) 真空チャンバと、該真空チャンバ内に設けられたロッド状蒸発源と、該ロッド状蒸発源を取り囲むように配設され表面に皮膜がコーティングされるワークとを有するAIP装置において、前記真空チャンバが、前記ワ

- (7) 真空チャンバと、該真空チャンバ内に設けられたロッド状蒸発源と、該ロッド状蒸発源を取り囲むように配設され表面に皮膜がコーティングされるワークとを有するAIP装置において、前記真空チャンバが、前記ロッド状蒸発源の一端が固定された本体と、前記ワークを保持するとともに前記本体に対して相対的に前記ロッド状蒸発源の軸方向に移動可能である蓋体とからなり、前記ロッド状蒸発源の他端が前記蓋体に対して切り離し自在な電気的接続手段を介して接続され、前記ロッド状蒸発源の両端からアーク電力が供給されることを特徴とするAIP装置である。
- (8) この(7) において、前記電気的接続手段は、弾性手段を介して前記蓋体に支持される面部材が前記ロッド状蒸発源の他端に当接可能に構成されていることを特徴とするものである。
- (9) 真空チャンパと、該真空チャンパ内に設けられたロッド状蒸発源と、該ロッド状蒸発源との間にアークを発生させる陽極と、前記ロッド状蒸発源を取り囲むように配設され表面に皮膜がコーティングされるワークとを有するAIP装置において、前記陽極は、前記ロッド状蒸発源の両端に設けられたリング状陽極であることを特徴とするものである。
- (10) 真空チャンバと、該真空チャンバ内に設けられたロッド状蒸発源と、該ロッド状蒸発源との間にアークを発生させる陽極と、前記ロッド状蒸発源を取り囲むように配設され表面に皮膜がコーティングされるワークとを有するAIP装置において、前記陽極は、前記ロッド状蒸発源の軸心を中心とする円周上の等分位置でかつ前記ロッド状蒸発源と前記ワークとの間の位置に設けられ

たロッド状陽極であるとともに、前記陽極の両端からア ーク電力が供給されることを特徴とするものである。

(11) との(9) 又は(10) において、前記ロッド 状蒸発源の両端からアーク電力が供給されることを特徴 とするものである。

(12) との(10) において、前記ロッド状陽極は、 前記ワーク表面に皮膜がコーティングされる前には前記 ワークを予熱するヒータとして利用されることを特徴と するものである。

(14)ワークを搭載したワークテーブルを出し入れす る一台以上のAIP装置に沿って走行可能な走行台車を 設け、該走行台車に前記ワークテーブルを搭載する1以 上の搭載部を設け、該搭載部は前記走行台車の走行によ って前記AIP装置に対向する位置に移動するととも に、前記ワークテーブルは前記搭載部と前記AIP装置 との間で自動的に出し入れされることを特徴とするAI Pシステムである。

(15) この(14) において、前記走行台車を前記A IP装置に沿って設けられたレールの上を走行可能に設 け、複数の前記ワークテーブルを搭載可能なターンテー ブルを前記レールに沿って設け、該ターンテーブルと前 記走行台車との間で前記ワークテーブルが自動交換可能 であることを特徴とするものである。

(16)複数並べられたAIP装置それぞれの前に、該 AIP装置との間でワークを搭載したワークテーブルを 出し入れするとともに該ワークテーブルの向きを変える ロータリテーブルを設け、該複数のロータリテーブルの 間を接続し前記ワークテーブルを搬送する双方向コンベ アを設け、一端に位置する前記ロータリテーブルには処 理済みの前記ワークを搭載した複数の前記ワークテーブ 30 ルを貯溜できる第1ストッカーを搬出コンベアを介して 接続し、他端に位置する前記ロータリテーブルには未処 理の前記ワークを搭載した複数の前記ワークテーブルを 貯溜できる第2ストッカーを搬入コンベアを介して接続 していることを特徴とするAIPシステムである。

【0064】請求されない特徴(1)~(16)の作用 は以下の通りである。前記(1)では、ワークを真空チ ャンパ内に搬入・搬出するに際しては、ワークがロッド 状蒸発源に対して相対的に上下方向に移動することがで きるので、ワークをロッド状蒸発源と干渉・衝突させる ことなく取り扱うことができる。また、ロッド状蒸発源 を真空チャンパの本体に固定しているので、ワークを搭 載するワークテーブル等を設けた場合にも、これにロッ ド状蒸発源の取り付けに関する機構、例えばロッド状蒸 発源の冷却装置等を集中して設ける必要がない。前記

(2)では、前記(1)において更に、下蓋が真空チャ ンバの本体に対して昇降する。真空チャンバの本体を移 動させる場合には、AIP装置の付帯設備、例えば排気 ノズル等の構成が複雑になることが考えられるが、下蓋 を昇降させればこの心配はない。前記(3)では前記

(2) において更に、ワークは真空チャンバの本体の外 部に完全に降下した後に水平方向に移動するので、ワー クとロッド状蒸発源とが干渉・衝突することなくワーク を搬入・搬出することができる。従って、ロッド状蒸発 源を採用したAIP装置における効率的なワークの取り 扱いを行うことができる。前記(4)では、前記(3) において更に、ワークをワークテーブルに搭載して取り 扱い、このワークテーブルをラックとピニオンを利用し て水平移動させるので、ワークを確実に移動させること 10 ができる。前記(5)では、前記(3)において更に、 シールド板がワークとともにワークテーブルに搭載され て取り扱われるので、シールド板の交換・清掃が必要で ある場合でも、これをAIP装置を止めずに外部で行う ことができる。前記(6)では、前記(5)において更 に、ワークテーブルに陽極を搭載するので、陽極の交換 ・清掃が必要である場合でも、シールド板と同様に、A I P装置を止めずに外部で行うことができる。前記 (7)では、ロッド状蒸発源の一端を真空チャンバの本 体に固定し、他端を蓋体に切り離し自在な電気的接続手 段を用いて接続しているので、蓋体が移動可能であるに もかかわらず両端からアーク電力を供給が可能であり、 ロッド状蒸発源に大きなアーク電力を供給することがで きる。前記(8)では、前記(7)において更に、電気 的接続手段に弾性手段で支持された面部材を用いている ので、ロッド状蒸発源と電気的接続手段との接続部に傾 きが存在しても確実に接続することができる。前記 (9)及び(10)では、陽極にロッド状蒸発源の軸方 向の電位差が発生しないように陽極を設けているので、 ロッド状蒸発源の軸方向に均一に放電を発生させること ができる。前記(11)では、前記(9)または(1 0) において更に、ロッド状蒸発源の両端からアーク電 力を供給するので、ロッド状蒸発源に大きなアーク電力 を供給することができるとともに、ロッド状蒸発源の軸 方向に電位差が発生せずロッド状蒸発源の軸方向に更に 均一に放電を発生させることができる。前記(12)で は、前記(10)において更に、ロッド状陽極がワーク を予熱するヒータとして利用されるので、ヒータを別に 設ける必要がなく、また、ロッド状陽極表面に付着した 皮膜や大気中の水蒸気によってワークの皮膜の品質に悪

でもAIP装置を休止する必要がなくなる。 【0065】請求されない特徴(1)~(16)の効果 は以下の通りである。前記(1)によると、ワークを真 空チャンパ内に搬入・搬出するに際しては、ワークがロ ッド状蒸発源に対して相対的に上下方向に移動すること ができるので、ワークをロッド状蒸発源と干渉・衝突さ 50 せることなく取り扱うことができる。また、ロッド状态

影響を及ぼすことがない。前記(13)乃至(15)で

は、一台以上のAIP装置を有するAIPシステムにお

いて、ワークを搭載したワークテーブルを自動的にAI

P装置から搬入・搬出できるように構成したので、夜間

発源を真空チャンバの本体に固定しているので、ワーク を搭載するワークテーブル等を設けた場合にも、これに ロッド状蒸発源の取り付けに関する機構、例えばロッド 状蒸発源の冷却装置等を集中して設ける必要がない。従 って、装置構成を複雑にすることなく、高い生産性を有 するAIP装置を実現することができる。前記(2)に よると、前記(1)において更に、下蓋が真空チャンバ の本体に対して昇降する。真空チャンバの本体を移動さ せる場合には、AIP装置の付帯設備、例えば排気ノズ ル等の構成が複雑になることが考えられるが、下蓋を昇 降させればとの心配はない。従って、簡単な装置構成に よって高い生産性を有するAIP装置を実現することが できる。前記(3)によると、前記(2)において更 に、ワークは真空チャンバの本体の外部に完全に降下し た後に水平方向に移動するので、ワークとロッド状蒸発 源とが干渉・衝突することなくワークを搬入・搬出する ことができる。従って、ロッド状蒸発源を採用したA I P装置における効率的なワークの取り扱いを行うことが でき、これによって高い生産性を有するAIP装置を実 現することができる。前記(4)によると、前記(3) において更に、ワークをワークテーブルに搭載して取り 扱い、このワークテーブルをラックとピニオンを利用し て水平移動させるので、ワークを確実に移動させること ができる。即ち、高い生産性を有するAIP装置におい て、装置のより正確な作動が行われる。前記(5)によ ると、前記(3)において更に、シールド板がワークと ともにワークテーブルに搭載されて取り扱われるので、 シールド板の交換・清掃が必要である場合でも、これを AIP装置を止めずに外部で行うことができる。従っ て、シールド板の交換・清掃作業に関係なくAIP装置 30 の運転を続けて行うことができ、高い生産性を有するA IP装置を実現することができる。前記(6)による と、前記(5)において更に、ワークテーブルに陽極を 搭載するので、陽極の交換・清掃が必要である場合で も、シールド板と同様に、AIP装置を止めずに外部で 行うことができる。従って、陽極の交換・清掃作業に関 係なくAIP装置の運転を続けて行うことができ、高い 生産性を有するAIP装置を実現することができる。前 記(7)によると、ロッド状蒸発源の一端を真空チャン バの本体に固定し、他端を蓋体に切り離し自在な電気的 40 接続手段を用いて接続しており、この両端からアーク電 力を供給するので、ロッド状蒸発源に大きなアーク電力 を供給することができる。従って、ロッド状蒸発源を採 用したAIP装置において大きなアーク電力を供給する ことにより、高い生産性を有するAIP装置を実現する ことができる。前記(8)によると、前記(7)本発明 において更に、電気的接続手段に弾性手段で支持された 面部材を用いているので、ロッド状蒸発源と電気的接続 手段との接続部に傾きが存在しても確実に接続すること ができる。従って、ロッド状蒸発源への大きなアーク電 50

力を供給を確実に行って、確実に高い生産性を有するA IP装置を実現することができる。前記(9)及び前記 (10) によると、陽極にロッド状蒸発源の軸方向の電 位差が発生しないように陽極を設けているので、ロッド 状蒸発源の軸方向に均一に放電を発生させることができ る。従って、コーティングをムラなく行うことによりよ り高い品質を実現するAIP装置を実現することができ る。前記(11)によると、前記(9)または前記(1 0 「において更に、ロッド状蒸発源の両端からアーク電 力を供給するので、ロッド状蒸発源に大きなアーク電力 を供給することができるとともに、ロッド状蒸発源の軸 方向に電位差が発生せずロッド状蒸発源の軸方向に更に 均一に放電を発生させることができる。従って、高い生 産性を有するAIP装置を実現するとともに、更にワー クの皮膜の品質をより一層向上させることができる。前 記(12)によると、前記(10)に記載した本発明に おいて更に、ロッド状陽極がワークを予熱するヒータと して利用されるので、ロッド状陽極表面に付着した皮膜 や大気中の水蒸気によってワークの皮膜の品質に悪影響 を及ぼすことがない。従って、ワークの皮膜の品質をよ り一層向上させるととができる。前記(13)乃至前記 (14)に係る本発明によると、一台以上のAIP装置 を有するAIPシステムにおいて、ワークを搭載したワ ークテーブルを自動的にAIP装置から搬入・搬出でき るように構成したので、夜間でもAIP装置を休止する 必要がなくなる。従って、夜間無人運転が可能な稼働率 の高い、高い生産性を有するAIP装置を実現すること ができる。

[0066]

① 【発明の効果】請求項1に係る本発明によると、ワークを真空チャンパ内に搬入・搬出するに際して、ワークがロッド状蒸発源に対して相対的にロッド状蒸発源の軸方向に移動することができる。従って、AIP装置にロッド状蒸発源を採用しても、ワークとロッド状蒸発源とが干渉・衝突することなくワークを搬入・搬出することができる。即ち、蒸発源にロッド状蒸発源を採用すること、及び、複数のワークをまとめて取り扱うことによって、高い生産性を有するAIP装置を実現することができる。

【0067】請求項2に係る本発明によると、請求項1 に記載した本発明において更に、ロッド状蒸発源がターゲット材をシャフトによって保持することで構成されているので、片側を自由端としたロッド状蒸発源の構成が可能であり、ロッド状蒸発源のターゲット材が消耗してこれを交換する必要が生じた際にも、容易に交換を行うことができる。従って、ロッド状蒸発源のターゲット材の交換に要する時間を短縮してAIP装置の稼働率を向上し、これによって高い生産性を有するAIP装置を実現することができる。

【0068】請求項3に係る本発明によると、請求項2

に記載した本発明において更に、ロッド状蒸発源の内部 に冷却媒体を通すことができるように構成しているの で、ロッド状蒸発源にアーク電力が投入されて温度が上 昇してもこれを効率良く冷却することができる。従っ て、ロッド状蒸発源への投入電力を大きくして蒸発速度 を増すことができ、これによって高い生産性を有するA IP装置を実現することができる。

【0069】請求項4に係る本発明によると、請求項3 に記載した本発明において更に、ターゲット材を保持す るナットが弾性体を介して前記ターゲット材を保持して 10 動系統図である。 いるので、ロッド状蒸発源へのアーク電力の投入及びそ の冷却に起因するターゲット材とシャフトとの熱膨張差 を弾性体で吸収することができる。従って、ターゲット 材とシャフトとの熱膨張差によってターゲット材が破損 する恐れを発生させることなく、高い生産性を有するA IP装置を実現することができる。

【図面の簡単な説明】

[図1] 本発明のAIP装置の要部図である。

ワークテーブルの搬送図である。 【図2】

【図3】 走行台車を用いたAIPシステムの上面図で 20 ある。

【図4】 ワークとロッド状蒸発源との相対移動例を示 す図である。

【図5】 ロッド状蒸発源の断面図である。

他のロッド状蒸発源の断面図である。 【図6】

【図7】 他のロッド状蒸発源の断面図である。

他のロッド状蒸発源の断面図である。 【8図】

【図9】 ロッド状蒸発源の電気的接続手段を示す図で ある。

【図10】 他のロッド状蒸発源の電気的接続手段を示 30 す図である。

【図11】 ロッド状蒸発源に対する陽極を示す図であ る。

【図12】 ロッド状蒸発源に対する他の陽極を示す図 である。

*【図13】 ロッド状蒸発源に対する他の陽極を示す図 である。

【図14】 ロッド状蒸発源に対する他の陽極を示す図 である。

【図15】 ロッド状蒸発源と陽極の電源に対する接続 回路図である。

【図16】 陽極予熱のための接続回路図である。

【図17】 陽極予熱のための他の接続回路図である。

【図18】 ワークテーブル及びロータリテーブルの駅

【図19】 走行台車を用いた他のAIPシステムの上 面図である。

【図20】 ロータリーテーブルによるA [Pシステム の上面図である。

【図21】 ゲートバルブ付AIP装置にかかるAIP システムの側面図である。

【図22】 インライン式AIP装置に対するシールド 板の適用を示す概念図である。

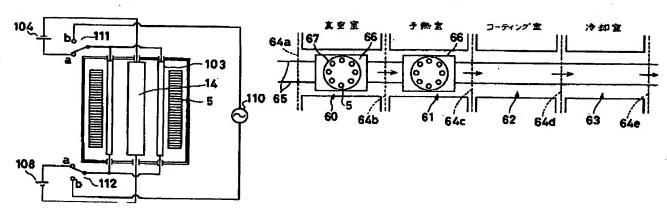
【図23】 従来のAIP装置の要部図である。

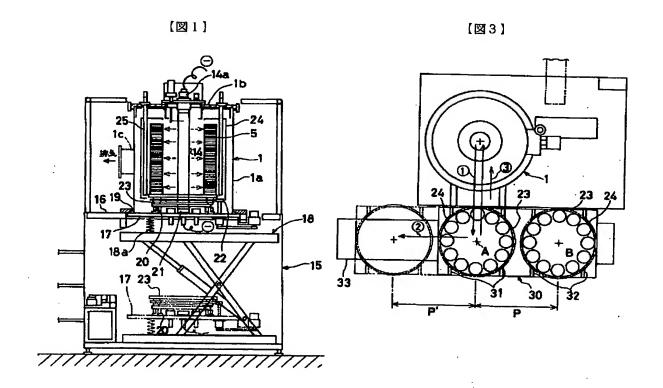
【符号の説明】

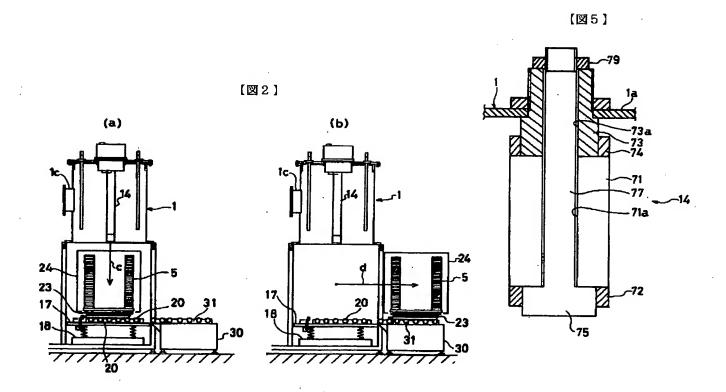
1…真空チャンパ、1a…本体、5…ワーク、14…ロ ッド状蒸発源、17…下蓋(蓋体)、23…ワークテー ブル、2 4 …シールド板、3 0 …走行台車、A…第1搭 載部、B…第2 搭載部、3 3… レール、3 6 …ターンテ ーブル、40…ロータリテーブル、41…双方向コンベ ア、42…搬出コンベア、43…搬入コンベア、45… 第1ストッカー、47…第2ストッカー、71…ターゲ ット材、71a, 72a, 73a…中心穴、72, 74 ···アーク閉じ込めリング、7 7 ···シャフト、8 0 ···外側 通路、81…中心通路、82…横穴、79…ナット、8 7…面部材、88…フレキシブルフランジ(弾性手 段)、101, 102…リング状陽極、101A, 10 2A…皿型リング状陽極、103…ロッド状陽極、12 3…ラック、125…ピニオン

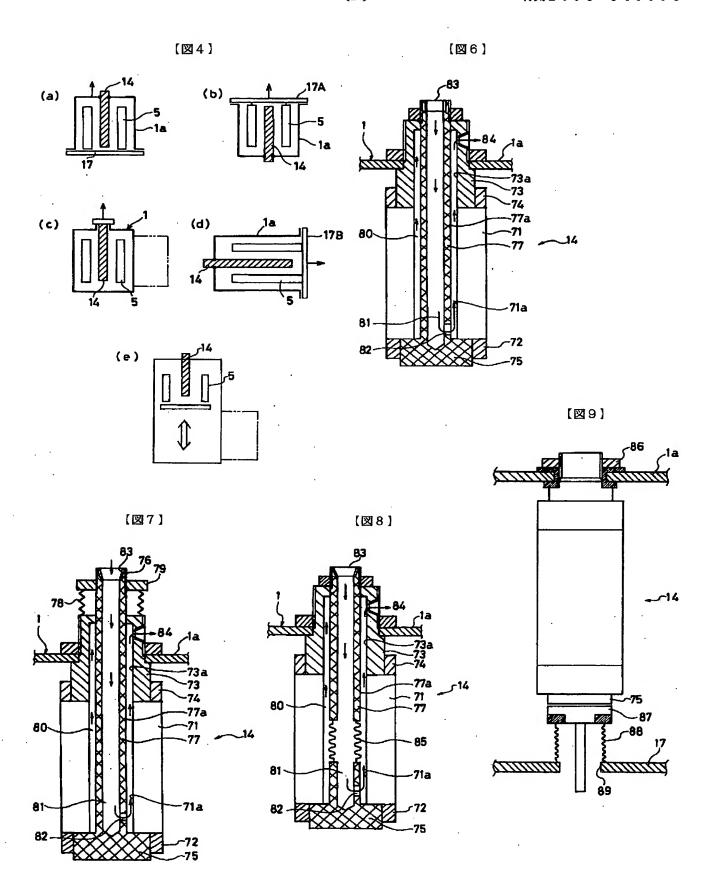
【図17】

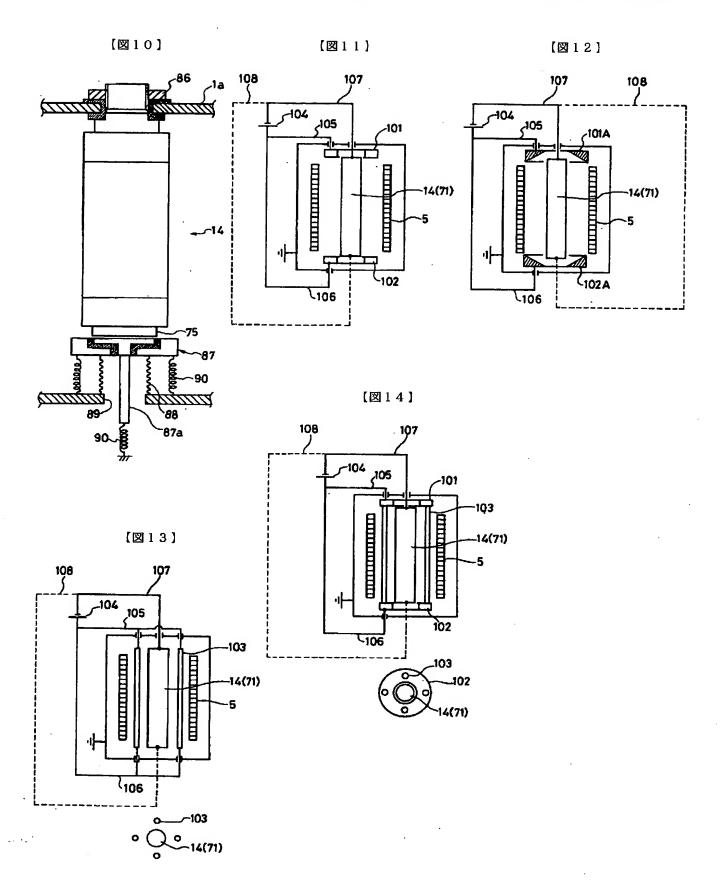
【図22】



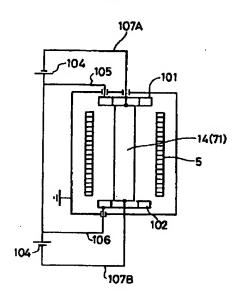




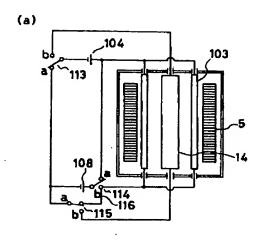


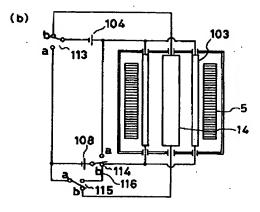


【図15】

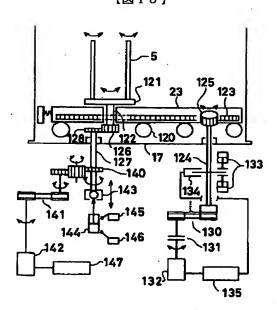


【図16】

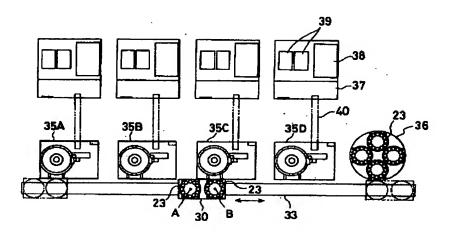




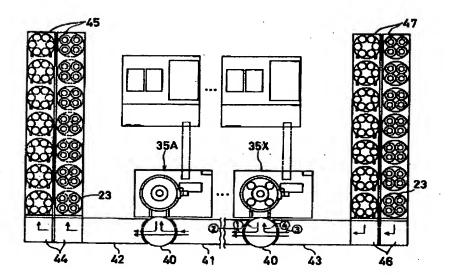
【図18】



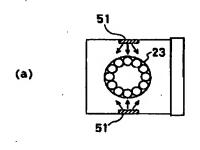
【図19】

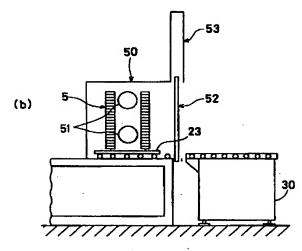


【図20】

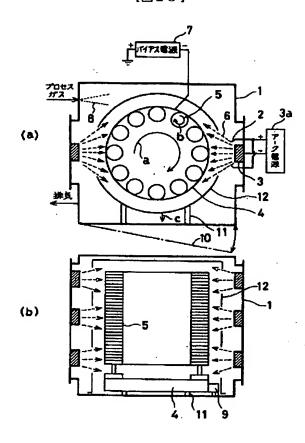


【図21】





【図23】



【手続補正書】

【提出日】平成13年5月11日(2001.5.1 1)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】 真空チャンバと、該真空チャンバ内に設けられアークを発生させる蒸発源とを含み、ワーク表面に被覆を行うアークイオンプレーティング装置において、該装置は前記ワークを保持するワークテーブルを持ち、該ワークは前記ワークテーブル上の周囲に配置されており、該ワークテーブルは、前記ワークテーブルに設けられたビニオンによって前記真空チャンバに搬入され、搬出されることを特徴とするアークイオンブレーティング装置。

【請求項2】 <u>前記蒸発源と前記ワークテーブルとを押し付けることによる電気的接続手段が設けられたことを特徴とする請求項1に記載のアークイオンブレーティング装置。</u>

【請求項3】 真空チャンパと、該真空チャンパ内に設けられアークを発生させる蒸発源とを含み、ワーク表面に被覆を行うアークイオンプレーティング装置において、該装置は前記ワークを保持するワークテーブルを持ち、前記ワークは該テーブル上の周囲に配置されており、該テーブルには、前記真空チャンパへの被覆を防止するシールド板及び前記ワークが配置されていて、該シールド板と前記テーブルとが一緒に前記真空チャンパ内に搬入され、搬出されることを特徴とするアークイオンブレーティング装置。

【請求項4】 <u>前記テーブルの向きを変えるロータリー</u> テーブルが設けられたことを特徴とする請求項3記載の アークイオンプレーティング装置。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0014

【補正方法】変更

【補正内容】

【0014】本発明は上記の状況に鑑みてなされたものであり、ワークの効率的なハンドリングを行うことで極めて高い生産性を実現できるAIP装置を提供すること

を目的とする。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0015

【補正方法】変更

【補正内容】

[0015]

【課題を解決するための手段】請求項1に係る本発明は、真空チャンバと、該真空チャンバ内に設けられアークを発生させる蒸発源とを含み、ワーク表面に被覆を行うAIP装置において、該装置は前記ワークを保持するワークテーブルを持ち、前記ワークは該ワークテーブル上の周囲に配置されており、該ワークテーブルは、前記ワークテーブルに設けられたラックと前記真空チャンバに設けられたピニオンによって前記真空チャンバに搬入され、搬出されることを特徴とする。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0016

【補正方法】変更

【補正内容】

【0016】請求項2に係る本発明は、請求項1に記載したAIP装置において、前記蒸発源と前記ワークテーブルとを押し付けることによる電気的接続手段が設けられたことを特徴とする。

【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0017

【補正方法】変更

【補正内容】

【0017】請求項3にる係る本発明は、真空チャンバと、該真空チャンバ内に設けられアークを発生させる蒸発源とを含み、ワーク表面に被覆を行うAIP装置において、該装置は前記ワークを保持するワークテーブルを持ち、前記ワークは該テーブル上の周囲に配置されており、該テーブルには、前記真空チャンバへの被覆を防止するシールド板及び前記ワークが配置されていて、該シールド板と前記テーブルとが一緒に前記真空チャンバ内に搬入され、搬出されることを特徴とする。

【手続補正6】

*【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0018

【補正方法】変更

【補正内容】

【0018】 請求項4に係る本発明は、請求項3に記載したAIP装置において、前記テーブルの向きを変えるロータリーテーブルが設けられたことを特徴とする。

【手続補正7】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0019

【補正方法】削除

【手続補正8】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0020

【補正方法】削除

【手続補正9】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0021

【補正方法】削除

【手続補正10】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0022

【補正方法】削除

【手続補正11】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0066

【補正方法】削除

【手続補正12】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0067

【補正方法】削除

【手続補正13】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0068

【補正方法】削除

【手続補正14】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0069

【補正方法】削除

*

フロントページの続き

(72)発明者 野村 誉

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号

株式会社神戸製鋼所高砂製作所内 (72)発明者 玉垣 浩

> 兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号 株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

(72)発明者 河口 博

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号 株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

(72)発明者 下島 克彦

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号 株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

丘庫個 1

(72)発明者 藤井 博文

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号

株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

(72)発明者 木戸 利也

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号

株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

(72) 発明者 鈴木 穀

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号

株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

(72) 発明者 井上 陽一

兵庫県高砂市荒井町新浜2丁目3番1号

株式会社神戸製鋼所高砂製作所内

Fターム(参考) 4K029 BD04 CA03 DB08 DD06 KA01

KA03

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
Потиев.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.